

# Cours d'électronique : Lignes pour la transmission des données

A. Arciniegas

IUT Cergy-Pontoise, Dep GEII, site de Neuville



- 1 Avant propos
- 2 Propagation en haute fréquence
- 3 Étude de la réflexion à l'extrémité d'une ligne

# Avant propos

Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

- lignes bifilaires (liaisons télégraphiques et téléphoniques) ;

Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

- lignes bifilaires (liaisons télégraphiques et téléphoniques) ;
- lignes coaxiales (communications téléphoniques) ;

Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

- lignes bifilaires (liaisons télégraphiques et téléphoniques) ;
- lignes coaxiales (communications téléphoniques) ;
- fibres optiques (communications téléphoniques) ;

Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

- lignes bifilaires (liaisons télégraphiques et téléphoniques) ;
- lignes coaxiales (communications téléphoniques) ;
- fibres optiques (communications téléphoniques) ;
- lignes microruban (circuits actifs micro-ondes).



Les lignes de transmission sont utilisées pour les télécommunications terrestres. Elles peuvent être des :

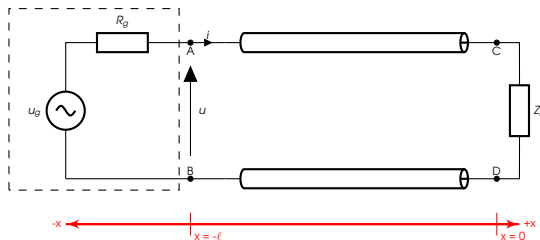
- lignes bifilaires (liaisons télégraphiques et téléphoniques) ;
- lignes coaxiales (communications téléphoniques) ;
- fibres optiques (communications téléphoniques) ;
- lignes microruban (circuits actifs micro-ondes).

Dans le cas des câbles, on peut les classer selon leur utilisation en télécommunications :

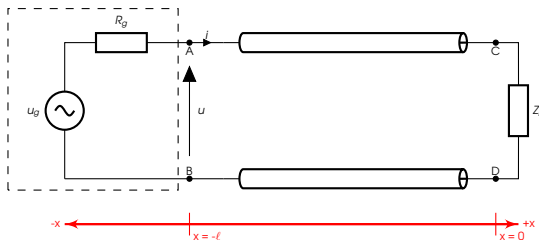
- téléphonique à ligne bifilaire ;
- téléphonique à ligne coaxiale ;
- téléphonique à fibre optique ;
- sous-marin.

# Propagation en haute fréquence

# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

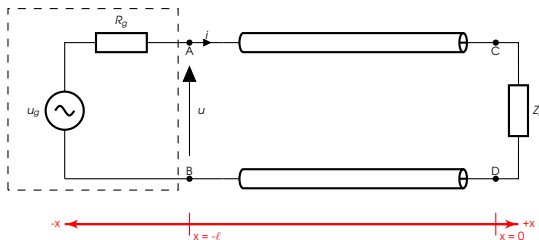


Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$

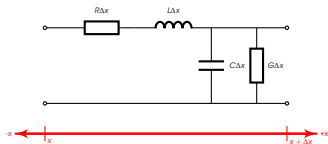
# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

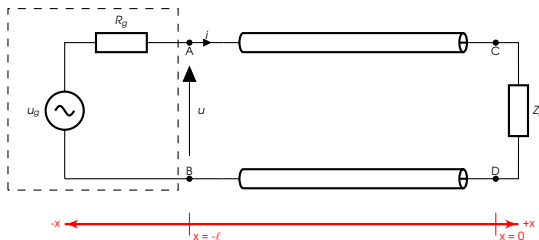
## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

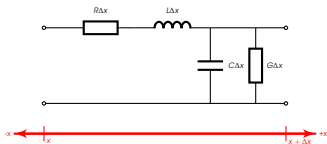
# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$

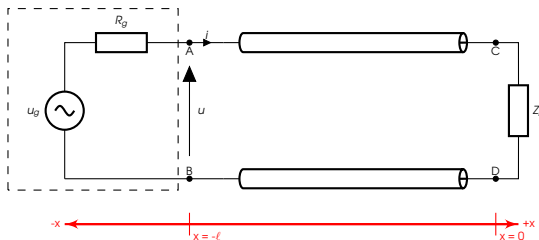


Avec :

- $R$  : résistance linéique ( $\Omega / m$ );

Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

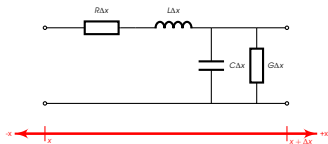
# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$

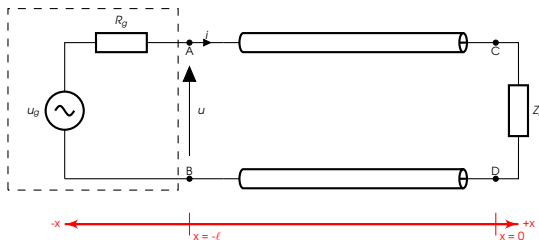


Avec :

- $R$  : résistance linéique ( $\Omega / \text{m}$ ) ;
- $L$  : inductance linéique ( $\text{H} / \text{m}$ ) ;

Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

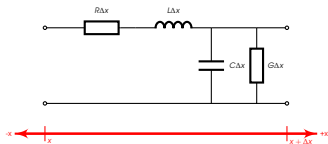
# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$



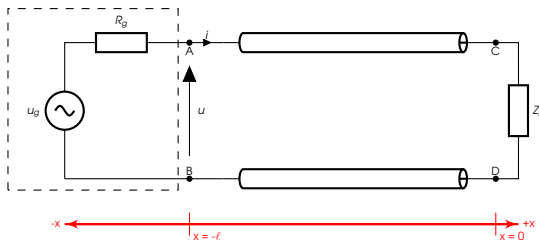
Avec :

- $R$  : résistance linéique ( $\Omega / \text{m}$ ) ;
- $L$  : inductance linéique ( $\text{H} / \text{m}$ ) ;
- $C$  : capacité linéique ( $\text{F} / \text{m}$ ) ;

Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .



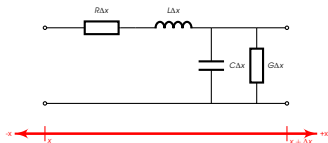
# Modélisation de la ligne



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

## Condition de propagation

$$\ell \gg \lambda$$

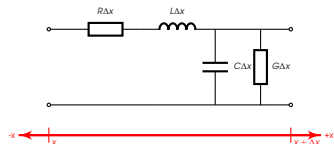


Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

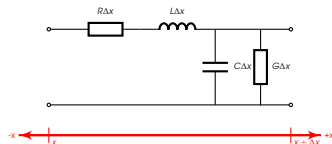
Avec :

- $R$  : résistance linéique ( $\Omega / \text{m}$ ) ;
- $L$  : inductance linéique ( $\text{H} / \text{m}$ ) ;
- $C$  : capacité linéique ( $\text{F} / \text{m}$ ) ;
- $G$  : conductance linéique ( $\text{S} / \text{m}$ ) ;

# Équations de propagation



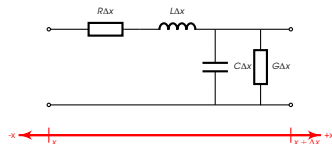
Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Lois de comportement

- tension aux bornes de l'inductance :  $u_L = L\Delta x \frac{\partial i_l}{\partial t}$
- courant traversant le condensateur :  $i_C = C\Delta x \frac{\partial u_C}{\partial t}$

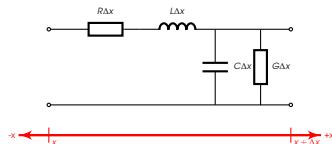


Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Mise en équation : Loi des mailles

$$u(x, t) = u_R + u_L + u_C$$

# Équations de propagation

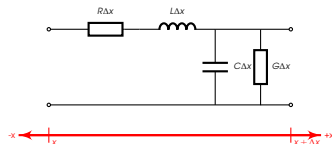


Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Mise en équation : Loi des mailles

$$\frac{\partial u}{\partial x} = - \left( L \frac{\partial i}{\partial t} + Ri \right)$$

# Équations de propagation



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

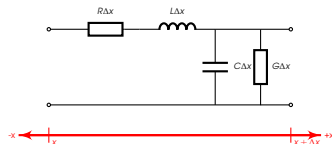
Mise en équation : Loi des mailles

$$\frac{\partial u}{\partial x} = - \left( L \frac{\partial i}{\partial t} + Ri \right)$$

Mise en équation : Loi des noeuds

$$i(x, t) = i_C + i_G + i(x + \Delta x, t)$$

# Équations de propagation



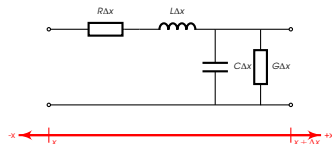
Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Mise en équation : Loi des mailles

$$\frac{\partial u}{\partial x} = - \left( L \frac{\partial i}{\partial t} + Ri \right)$$

## Mise en équation : Loi des noeuds

$$\frac{\partial i}{\partial x} = - \left( C \frac{\partial u}{\partial t} + Gu \right)$$



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

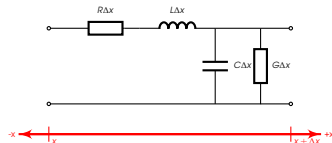
## Équations de couplage en régime temporel

$$\frac{\partial u}{\partial x} = - \left( L \frac{\partial i}{\partial t} + Ri \right)$$

$$\frac{\partial i}{\partial x} = - \left( C \frac{\partial u}{\partial t} + Gu \right)$$



# Équations de propagation



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

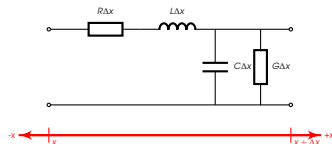
## Équations de couplage en régime harmonique

On admet :

$$u(x, t) = \underline{U}(x) e^{j\omega t}$$

$$i(x, t) = \underline{I}(x) e^{j\omega t}$$

# Équations de propagation



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Équations de couplage en régime harmonique

On admet :

$$u(x, t) = \underline{U}(x) e^{j\omega t}$$

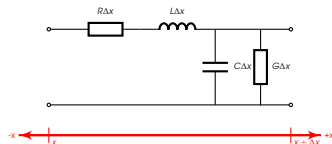
$$i(x, t) = \underline{I}(x) e^{j\omega t}$$

Les équations de couplage deviennent :

$$\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} = -(R + j\omega L) \underline{I}$$

$$\frac{\partial \underline{I}}{\partial x} = -(G + j\omega C) \underline{U}$$

# Équations de propagation



Modélisation du tronçon de ligne de longueur  $\Delta x$ .

## Équations de propagation et relation de dispersion

Il en résulte :

$$\frac{\partial^2 \underline{U}}{\partial x^2} + k^2 \underline{U} = 0$$

$$\frac{\partial^2 \underline{I}}{\partial x^2} + k^2 \underline{I} = 0$$

avec  $k$  le nombre d'onde complexe et la relation de dispersion :

$$k^2 = -(R + j\omega L)(G + j\omega C)$$

ou

$$k^2 = -\gamma^2$$

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$I(x) = I_1 e^{-\gamma x}$$

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$I(x) = I_0 e^{-\gamma x}$$

En remplaçant  $I(x)$  et  $\gamma$  dans la deuxième équation de couplage, on peut démontrer que :

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$\underline{I}(x) = I_l e^{-\gamma x}$$

En remplaçant  $\underline{I}(x)$  et  $\gamma$  dans la deuxième équation de couplage, on peut démontrer que :

$$\underline{U}(x) = \frac{\gamma}{Y} \underline{I}(x) = U_l e^{-\gamma x}$$

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$I(x) = I_l e^{-\gamma x}$$

En remplaçant  $I(x)$  et  $\gamma$  dans la deuxième équation de couplage, on peut démontrer que :

$$U(x) = \frac{\gamma}{Y} I(x) = U_l e^{-\gamma x}$$

L'impédance le long de la ligne est alors :

$$\underline{Z}(x) = \frac{U(x)}{I(x)} = \frac{\gamma}{Y} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$



# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$I(x) = I_i e^{-\gamma x}$$

En remplaçant  $I(x)$  et  $\gamma$  dans la deuxième équation de couplage, on peut démontrer que :

$$U(x) = \frac{\gamma}{Y} I(x) = U_i e^{-\gamma x}$$

L'impédance le long de la ligne est alors :

$$Z(x) = \frac{U(x)}{I(x)} = \frac{\gamma}{Y} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$

À  $\omega$  fixe, cette quantité est constante quelque soit la position en  $x$ . Ainsi, on définit l'impédance caractéristique  $Z_c$  :

$$Z_c = \frac{U_i}{I_i} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$

# Impédance caractéristique

On pose :

- $Z = R + j\omega L$
- $Y = G + j\omega C$
- $\gamma^2 = ZY$  dont  $\gamma = \sqrt{ZY}$
- $\gamma = jk$

On admet la forme de l'amplitude de l'onde progressive :

$$I(x) = I_i e^{-\gamma x}$$

En remplaçant  $I(x)$  et  $\gamma$  dans la deuxième équation de couplage, on peut démontrer que :

$$U(x) = \frac{\gamma}{Y} I(x) = U_i e^{-\gamma x}$$

L'impédance le long de la ligne est alors :

$$Z(x) = \frac{U(x)}{I(x)} = \frac{\gamma}{Y} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$

À  $\omega$  fixe, cette quantité est constante quelque soit la position en  $x$ . Ainsi, on définit l'impédance caractéristique  $Z_C$  :

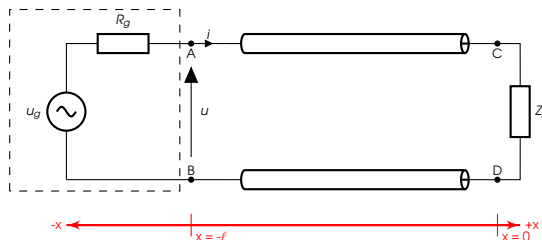
$$Z_C = \frac{U_i}{I_i} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$

## Remarques

- Dans le cas sans pertes ( $R = G = 0$ ),  $Z_C = \sqrt{\frac{L}{C}}$
- Dans le cas sans distorsion (condition de Heaviside,  $\frac{R}{L} = \frac{G}{C}$ ),  $Z_C = \sqrt{\frac{L}{C}}$

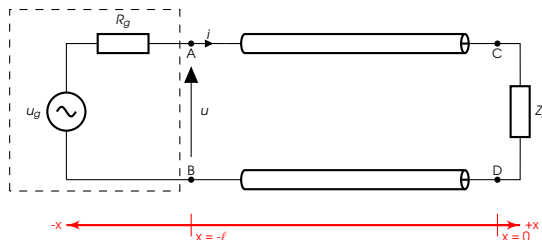
# Étude de la réflexion à l'extrémité d'une ligne

# Prise en compte des conditions aux limites (1/2)



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

Du fait de l'interface (ligne fermée en butée), on admet que l'onde courant dans la ligne correspond à la superposition de l'onde incidente et l'onde réfléchie.



Modèle de la ligne de transmission de longueur  $\ell$  alimentée par un générateur de tension HF et fermée sur une impédance  $Z_L$ .

Du fait de l'interface (ligne fermée en butée), on admet que l'onde courant dans la ligne correspond à la superposition de l'onde incidente et l'onde réfléchie.

Ainsi l'amplitude complexe est donnée par :

$$\underline{I}(x) = \underline{I}_I + \underline{I}_R = \underline{I}_I e^{-jkx} + \underline{I}_R e^{jkx}$$

### Rappel : Équations de couplage en régime harmonique

$$\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} = -Z \underline{I}$$

$$\frac{\partial \underline{I}}{\partial x} = -Y \underline{U}$$

### Rappel : Équations de couplage en régime harmonique

$$\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} = -Z \underline{I}$$

$$\frac{\partial \underline{I}}{\partial x} = -Y \underline{U}$$

On remplace  $\underline{I}(x)$  dans la deuxième équation de couplage et on en déduit  $\underline{U}(x)$  :

### Rappel : Équations de couplage en régime harmonique

$$\begin{aligned}\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} &= -Z \underline{I} \\ \frac{\partial \underline{I}}{\partial x} &= -Y \underline{U}\end{aligned}$$

On remplace  $\underline{I}(x)$  dans la deuxième équation de couplage et on en déduit  $\underline{U}(x)$  :

$$\underline{U}(x) = Z_c \left( I_l e^{-jkx} - I_r e^{jkx} \right)$$



### Rappel : Équations de couplage en régime harmonique

$$\begin{aligned}\frac{\partial \underline{U}}{\partial x} &= -Z \underline{I} \\ \frac{\partial \underline{I}}{\partial x} &= -Y \underline{U}\end{aligned}$$

On remplace  $\underline{I}(x)$  dans la deuxième équation de couplage et on en déduit  $\underline{U}(x)$  :

$$\underline{U}(x) = Z_c \left( I_l e^{-jkx} - I_r e^{jkx} \right)$$

On définit :

$$Z(x) = \frac{\underline{U}(x)}{\underline{I}(x)} = Z_c \frac{I_l e^{-jkx} - I_r e^{jkx}}{I_l e^{-jkx} + I_r e^{jkx}}$$

### Rappel

$$\underline{I}(x) = I_I + I_R = I_i e^{-jkx} + I_r e^{jkx}$$

### Rappel

$$I(x) = I_I + I_R = I_I e^{-jkx} + I_R e^{jkx}$$

On définit le coefficient de réflexion en amplitude pour le courant :  $\bar{\Gamma}_I = \frac{I_R}{I_I}$

## Rappel

$$I(x) = I_I + I_R = I_I e^{-jkx} + I_R e^{jkx}$$

On définit le coefficient de réflexion en amplitude pour le courant :  $\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$

Dans ce référentiel, à l'interface entre la ligne de transmission et la impédance de charge (à  $x = 0$ ) :

$$\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$$

et

$$Z(x=0) = Z_c \frac{I_I - I_R}{I_I + I_R} = Z_L$$

## Rappel

$$I(x) = I_I + I_R = I_I e^{-jkx} + I_R e^{jkx}$$

On définit le coefficient de réflexion en amplitude pour le courant :  $\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$

Dans ce référentiel, à l'interface entre la ligne de transmission et la impédance de charge (à  $x = 0$ ) :

$$\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$$

et

$$Z(x=0) = Z_C \frac{I_I - I_R}{I_I + I_R} = Z_L$$

On en déduit :

$$\bar{r}_I = \frac{Z_C - Z_L}{Z_C + Z_L}$$

## Rappel

$$I(x) = I_I + I_R = I_I e^{-jkx} + I_R e^{jkx}$$

On définit le coefficient de réflexion en amplitude pour le courant :  $\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$

Dans ce référentiel, à l'interface entre la ligne de transmission et la impédance de charge (à  $x = 0$ ) :

$$\bar{r}_I = \frac{I_R}{I_I}$$

et

$$Z(x=0) = Z_C \frac{I_I - I_R}{I_I + I_R} = Z_L$$

On en déduit :

$$\bar{r}_I = \frac{Z_C - Z_L}{Z_C + Z_L}$$

On peut aussi démontrer que :  $\bar{r}_U = -\bar{r}_I = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$

### Cas particuliers

- $Z_L = Z_C \rightarrow \bar{r}_i = \bar{r}_u = 0$  (on parle alors d'adaptation d'impédances)

### Cas particuliers

- $Z_L = Z_C \rightarrow \bar{r}_i = \bar{r}_u = 0$  (on parle alors d'adaptation d'impédances)
- $Z_L = 0 \rightarrow \bar{r}_i = 1$  et  $\bar{r}_u = -1$



### Cas particuliers

- $Z_L = Z_C \rightarrow \bar{r}_i = \bar{r}_U = 0$  (on parle alors d'adaptation d'impédances)
- $Z_L = 0 \rightarrow \bar{r}_i = 1$  et  $\bar{r}_U = -1$
- $Z_L = \infty \rightarrow \bar{r}_i = -1$  et  $\bar{r}_U = 1$

### Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = Z_c \left( I_i e^{-jkx} - I_r e^{jkx} \right)$$

### Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = Z_C I_i \left( e^{-jkx} - \frac{I_r}{I_i} e^{jkx} \right)$$

### Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - \bar{r}_i e^{jkx} \right)$$

### Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_u} e^{jkx} \right)$$

## Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_u} e^{jkx} \right)$$

## Changement de référentiel (Origine au générateur)

On pose  $x' = x + \ell$ . Alors :

## Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_u} e^{jkx} \right)$$

## Changement de référentiel (Origine au générateur)

On pose  $x' = x + \ell$ . Alors :

$$\underline{U}(x') = U_i \left( e^{-jk(x' - \ell)} + \overline{r_u} e^{jk(x' - \ell)} \right)$$

## Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_u} e^{jkx} \right)$$

## Changement de référentiel (Origine au générateur)

On pose  $x' = x + \ell$ . Alors :

$$\underline{U}(x') = U_i \left( e^{-jkx'} e^{jk\ell} + \overline{r_u} e^{jkx'} e^{-jk\ell} \right)$$



## Forme de la tension complexe

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_u} e^{jkx} \right)$$

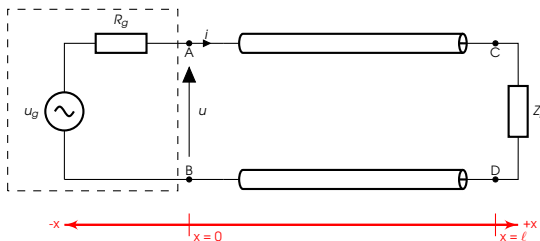
## Changement de référentiel (Origine au générateur)

On pose  $x' = x + \ell$ . Alors :

$$\underline{U}(x') = U_i \left( e^{-jkx'} + \overline{r_u} e^{-2jk\ell} e^{jkx'} \right)$$

## Attention

À partir d'ici la variable  $x' = x$  pour alléger la notation.



$$\underline{U}(x) = Z_c I_i \left( e^{-jkx} + \bar{r}_u e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\underline{I}(x) = I_i \left( e^{-jkx} - \bar{r}_u e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$Z(x) = \frac{\underline{U}(x)}{\underline{I}(x)} = Z_c \frac{e^{-jkx} + \bar{r}_u e^{-2jk\ell} e^{jkx}}{e^{-jkx} - \bar{r}_u e^{-2jk\ell} e^{jkx}}$$

# Impédance ramenée

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$Z_{in} = Z(x = 0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}$$

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$Z_{in} = Z(x=0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}$$
$$Z_{in} = Z_c \frac{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}$$

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$Z_{in} = Z(x=0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}$$

$$Z_{in} = Z_c \frac{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}$$

$$Z_{in} = Z_c \frac{Z_L \cos(k\ell) + jZ_c \sin(k\ell)}{Z_c \cos(k\ell) + jZ_L \sin(k\ell)}$$

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$Z_{in} = Z(x=0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}$$

$$Z_{in} = Z_c \frac{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}$$

$$Z_{in} = Z_c \frac{Z_L \cos(k\ell) + jZ_c \sin(k\ell)}{Z_c \cos(k\ell) + jZ_L \sin(k\ell)}$$

$$Z_{in} = Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(k\ell)}{Z_c + jZ_L \tan(k\ell)}$$

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$\begin{aligned}Z_{in} &= Z(x=0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}} \\Z_{in} &= Z_c \frac{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}} \\Z_{in} &= Z_c \frac{Z_L \cos(k\ell) + jZ_c \sin(k\ell)}{Z_c \cos(k\ell) + jZ_L \sin(k\ell)} \\Z_{in} &= Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(k\ell)}{Z_c + jZ_L \tan(k\ell)}\end{aligned}$$

## Remarque

Pour une ligne sans pertes ( $k = k' = \frac{2\pi}{\lambda}$ ),

$$Z_{in} = Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(k'\ell)}{Z_c + jZ_L \tan(k'\ell)}$$

Le générateur voit une impédance d'entrée  $Z_{in}$  :

$$\begin{aligned}Z_{in} &= Z(x=0) = Z_c \frac{1 + \overline{r_u} e^{-2jk\ell}}{1 - \overline{r_u} e^{-2jk\ell}} \\Z_{in} &= Z_c \frac{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}}{(Z_L + Z_c) e^{jk\ell} + (Z_L - Z_c) e^{-jk\ell}} \\Z_{in} &= Z_c \frac{Z_L \cos(k\ell) + jZ_c \sin(k\ell)}{Z_c \cos(k\ell) + jZ_L \sin(k\ell)} \\Z_{in} &= Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(k\ell)}{Z_c + jZ_L \tan(k\ell)}\end{aligned}$$

## Remarque

Pour une ligne sans pertes ( $k = k' = \frac{2\pi}{\lambda}$ ),

$$Z_{in} = Z_c \frac{Z_L + jZ_c \tan(k'\ell)}{Z_c + jZ_L \tan(k'\ell)}$$

Cas particuliers :

- $\ell = \frac{\lambda}{2}, Z_{in} = Z_L$
- $\ell = \frac{\lambda}{4}, Z_{in} = \frac{Z_c^2}{Z_L}$  (on parle du transformateur quart d'onde)



## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r}_U = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r}_U = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$



## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Remarques

Cette forme de solution possède des propriétés remarquables :

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r_U} e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r_U} = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r_U} = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r_U} = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Remarques

Cette forme de solution possède des propriétés remarquables :

- $\text{Re} \{ u(x, t) \}$  est le produit d'une fonction de l'espace et par une fonction du temps (et non plus une fonction de l'espace et du temps).

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r}_U = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r}_U = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Remarques

Cette forme de solution possède des propriétés remarquables :

- $\text{Re} \{ u(x, t) \}$  est le produit d'une fonction de l'espace et par une fonction du temps (et non plus une fonction de l'espace et du temps).
- L'amplitude n'est pas constante le long de la ligne mais dépend de  $x$ .

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r}_U = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r}_U = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Remarques

Cette forme de solution possède des propriétés remarquables :

- $\text{Re} \{ u(x, t) \}$  est le produit d'une fonction de l'espace et par une fonction du temps (et non plus une fonction de l'espace et du temps).
- L'amplitude n'est pas constante le long de la ligne mais dépend de  $x$ .
- Tous les points oscillent en phase ou en opposition de phase. On ne voit plus apparaître de terme du type  $\omega t - kx$ , donc on ne « voit » plus de propagation et on parle alors d'*Ondes Stationnaires*.

## Rappel

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + \overline{r}_U e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right)$$

$$\overline{r}_U = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

Lorsque on s'intéresse aux cas extrêmes de  $Z_L$  :

- $\overline{r}_U = 1$  (Circuit Ouvert)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} + e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2U_i \cos(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

- $\overline{r}_U = -1$  (Court Circuit)  $\rightarrow \underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} - e^{-2jk\ell} e^{jkx} \right) = U_i e^{-jk\ell} \left( e^{-jk(x-\ell)} - e^{jk(x-\ell)} \right)$

$$u(x, t) = 2jU_i \sin(k(x - \ell)) e^{j(\omega t - k\ell)}$$

## Remarques

Cette forme de solution possède des propriétés remarquables :

- $Re \{ u(x, t) \}$  est le produit d'une fonction de l'espace et par une fonction du temps (et non plus une fonction de l'espace et du temps).
- L'amplitude n'est pas constante le long de la ligne mais dépend de  $x$ .
- Tous les points oscillent en phase ou en opposition de phase. On ne voit plus apparaître de terme du type  $\omega t - kx$ , donc on ne « voit » plus de propagation et on parle alors d'*Ondes Stationnaires*.

**Une ligne en onde stationnaire est un résonateur. La longueur de la ligne permet alors de choisir le type de résonance pour une application voulue (filtrage, antenne, CEM).**

## Attention

$$\overline{r_U} =$$

## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L$$



## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C}$$

## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

## Attention

$$\overline{U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

Lorsque la ligne n'est pas adaptée ( $\Gamma_L \neq 0$ ), l'amplitude de la tension est :

## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

Lorsque la ligne n'est pas adaptée ( $\Gamma_L \neq 0$ ), l'amplitude de la tension est :

- Maximum,  $U_M = |U_i| (1 + |\Gamma_L|)$

## Attention

$$\overline{r_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

Lorsque la ligne n'est pas adaptée ( $\Gamma_L \neq 0$ ), l'amplitude de la tension est :

- Maximum,  $U_M = |U_i| (1 + |\Gamma_L|)$
- Minimum,  $U_m = |U_i| (1 - |\Gamma_L|)$

## Attention

$$\overline{\Gamma_U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

Lorsque la ligne n'est pas adaptée ( $\Gamma_L \neq 0$ ), l'amplitude de la tension est :

- Maximum,  $U_M = |U_i| (1 + |\Gamma_L|)$
- Minimum,  $U_m = |U_i| (1 - |\Gamma_L|)$

On définit ainsi le *Rapport d'Ondes Stationnaires* (Standing Wave Ratio, **SWR**) :

$$SWR = \rho = \frac{U_M}{U_m} = \frac{1 + |\Gamma_L|}{1 - |\Gamma_L|}$$

## Attention

$$\overline{U} = \Gamma_L = \frac{Z_L - Z_C}{Z_L + Z_C} = |\Gamma_L| e^{j\theta_L}$$

$$\underline{U}(x) = U_i \left( e^{-jkx} + |\Gamma_L| e^{(j\theta_L - 2jk\ell)} e^{jkx} \right)$$

Lorsque la ligne n'est pas adaptée ( $\Gamma_L \neq 0$ ), l'amplitude de la tension est :

- Maximum,  $U_M = |U_i| (1 + |\Gamma_L|)$
- Minimum,  $U_m = |U_i| (1 - |\Gamma_L|)$

On définit ainsi le *Rapport d'Ondes Stationnaires* (Standing Wave Ratio, **SWR**) :

$$SWR = \rho = \frac{U_M}{U_m} = \frac{1 + |\Gamma_L|}{1 - |\Gamma_L|}$$

## Cas particuliers

- $|\Gamma_L| = 0, \rho = 1$  : Onde progressive
- $0 < |\Gamma_L| < 1, \rho \rightarrow \infty$  : Onde pseudo stationnaire
- $|\Gamma_L| = 1, \rho = \infty$  : Onde stationnaire